

14 位 20MSps/40MSps 1.8V 双通道模数转换器

1 主要性能

- **1.8V** 模拟电源供电
- **1.8V-3.3V** 输出供电
- 信噪比(SNR):
74.2dBFS 在 9.9MHz 输入
70.5dBFS 在 200MHz 输入
- 三次谐波(HD3):
93dBc 在 9.9MHz 输入
80dBc 在 200MHz 输入
- 内置基准电压源, 集成 ADC 输入采样保持
- 灵活的模拟输入范围: **1Vpp** 至 **2Vpp**
- 内置时钟占空比稳定器
- 串行端口控制
- 多种编码格式:
偏移码、补码、格雷码、随机码
- 可控同步时钟对齐延时

2 应用场合

- 通信
- 分集无线电系统
- 多模式数字接收器
GSM、EDGE、W-CDMA、LTE、CDMA2000、WiMAX、TD-SCDMA
- I/Q 解调系统
- 智能天线系统
- 电池供电仪器
- 超声设备

3 产品特点

RS1522 模拟单元采用 1.8V 单电源供电, 数字输出单元兼容 1.8V 至 3.3V 供电以支持 CMOS 输出。

RS1522 采用专有差分输入电路设计, 在 200MHz 的输入频率下仍保持出色的动态性能。

RS1522 配置标准串行接口 (SPI), 支持各种标准操作特性和功能控制。

RS1522 采用 64 脚 QFN 封装。

器件信息 (1)

型号	封装	封装尺寸 (标称值)
RS1522	QFN9X9-64	9.00mm×9.00mm

(1) 详细的订单型号说明, 请参考数据表后的封装选项部分。

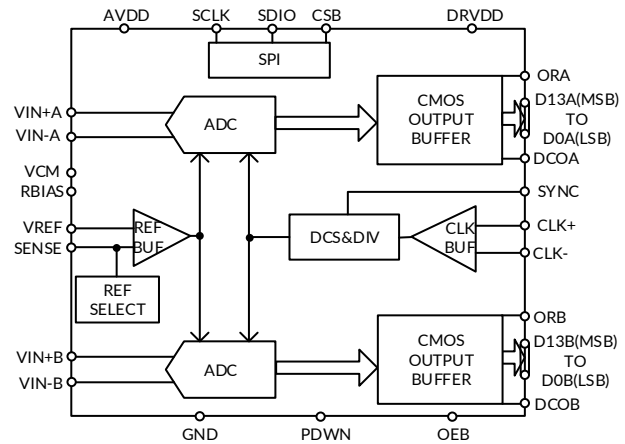


图 1. RS1522系统框图

目 录

1 主要性能.....	1
2 应用场合.....	1
3 产品特点.....	1
4 修订历史.....	3
5 封装和订单说明 ⁽¹⁾	4
6 概述.....	5
7 引脚定义与功能.....	6
8 规格参数.....	8
8.1 绝对最大额定参数.....	8
8.2 ESD 保护.....	8
8.3 热特性.....	8
8.4 ADC 直流特性.....	9
8.5 ADC 交流特性.....	11
8.6 数字规格.....	12
8.7 开关规格.....	14
8.8 时序规格.....	15
9 时序图.....	16
10 应用电路.....	17
10.1 模拟输入网络.....	17
10.2 时钟输入考虑.....	17
10.3 基准配置方式.....	18
10.4 数字输出.....	19
11 串行端口接口 (SPI)	21
11.1 使用 SPI 的配置.....	21
11.2 不使用 SPI 的配置.....	22
12 寄存器地址及默认值:	23
13 同步控制.....	25
14 应用与设计.....	26
14.1 设计指南.....	26
14.2 电源和接地建议.....	26
14.3 CMOS 输出驱动力控制.....	26
14.4 裸露焊盘散热块建议.....	26
14.5 VCM.....	26
14.6 RBIAS.....	26
14.7 基准电压源去耦.....	26
14.8 SPI 端口.....	27
15 封装规格尺寸.....	28

4 修订历史

注：以前版本的页码可能与当前版本的页码不同。

版本	更新日期	变更项目
A.0	2024/11/27	初始版本

5 封装和订单说明⁽¹⁾

型号	订单料号	封装类型	工作温度	丝印 ⁽²⁾	MSL ⁽³⁾
RS1522	RS1522YQAB64	QFN9X9-64	-40°C ~85°C	RS1522	MSL3

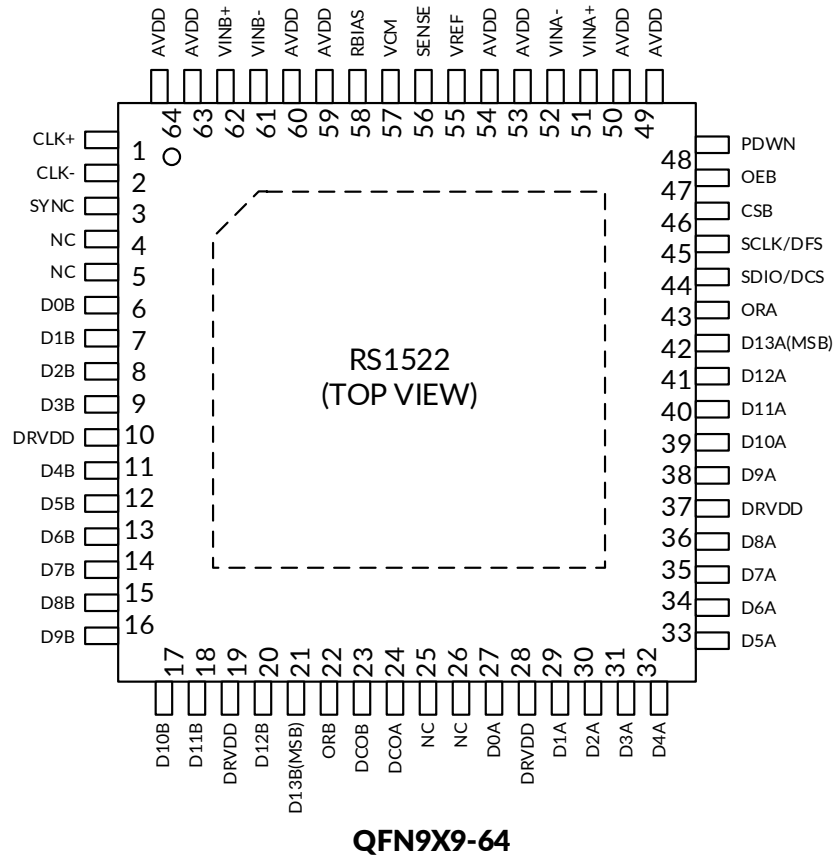
注意:

- (1) 该信息是当前版本的最新数据。这些数据如有更新，将及时更新到我司官网，恕不另行通知。
- (2) 丝印可能会有其他附加的代码，用于产品的内控追溯（包括数据代码和供应商代码）或者标志产地。
- (3) Runic 在我们的装配厂使用符合 JEDEC 工业标准 J-STD-20F 的通用预处理设置对 MSL 级别进行分类。如果您的最终应用对预处理设置非常关键，或者您有特殊要求，请与 Runic 技术支持联系。

6 概述

RS1522 是一款双通道、14 位模数转换器(ADC)，旨在支持需要高性能、低成本、小尺寸且具多功能性的通信应用。这款双通道 ADC 内核采用多级、差分流水线架构，并集成了输出纠错逻辑。每个 ADC 均具有宽带宽、差分采样保持模拟输入放大器，支持用户采用可外部配置的信号输入电压范围，集成基准电压源可简化设计。占空比稳定器可用来补偿 ADC 时钟占空比的波动，使转换器保持出色的性能。ADC 数据输出为并行 CMOS 标准电平，支持 1.8 V-3.3V 供电。增加输出接口低功耗模式，以实现低采样率应用条件下的更低功耗需求。ADC 的设置与控制都可以采用 SPI 兼容型串行接口来完成。RS1522 采用 64 引脚 QFN 封装，额定工作温度支持 -40°C 至 +85°C 的工业级温度范围。

7 引脚定义与功能



引脚功能（并行 CMOS 模式）

引脚	引脚名称	功能说明	引脚	引脚名称	功能说明
1	CLK+	时钟输入正端	33	D5A	通道 A 数据输出
2	CLK-	时钟输入负端	34	D6A	通道 A 数据输出
3	SYNC	数据同步引脚，用于从机模式	35	D7A	通道 A 数据输出
4	NC		36	D8A	通道 A 数据输出
5	NC		37	DRVDD	数字模块供电（1.8V-3.3V）
6	DOB	通道 B 数据输出	38	D9A	通道 A 数据输出
7	D1B	通道 B 数据输出	39	D10A	通道 A 数据输出
8	D2B	通道 B 数据输出	40	D11A	通道 A 数据输出
9	D3B	通道 B 数据输出	41	D12A	通道 A 数据输出
10	DRVDD	数字模块供电（1.8V-3.3V）	42	D13A	通道 A 数据输出
11	D4B	通道 B 数据输出	43	ORA	通道 A 数据输出，溢出指示
12	D5B	通道 B 数据输出	44	SDIO/DCS	spi 数据位，低速数字
13	D6B	通道 B 数据输出	45	SCLK/DFS	spi 时钟位，低速数字
14	D7B	通道 B 数据输出	46	CSB	spi 片选，低有效

15	D8B	通道 B 数据输出	47	OEB	输出使能，低有效
16	D9B	通道 B 数据输出	48	PDWN	关断控制，高有效
17	D10B	通道 B 数据输出	49	AVDD	模拟模块供电 (1.8V)
18	D11B	通道 B 数据输出	50	AVDD	模拟模块供电 (1.8V)
19	DRVDD	数字模块供电 (1.8V-3.3V)	51	VINA+	A 通道输入正端
20	D12B	通道 B 数据输出	52	VINA-	A 通道输入负端
21	D13B	通道 B 数据输出	53	AVDD	模拟模块供电 (1.8V)
22	ORB	通道 B 数据输出，溢出指示	54	AVDD	模拟模块供电 (1.8V)
23	DCOB	数据输出同步时钟	55	VREF	基准电压输入/输出
24	DCOA	数据输出同步时钟	56	SENSE	基准电压模式选择
25	NC		57	VCM	输入共模偏置
26	NC		58	RBIAS	外部基准电阻
27	D0A	通道 A 数据输出	59	AVDD	模拟模块供电 (1.8V)
28	DRVDD	数字模块供电 (1.8V-3.3V)	60	AVDD	模拟模块供电 (1.8V)
29	D1A	通道 A 数据输出	61	VINB-	B 通道输入负端
30	D2A	通道 A 数据输出	62	VINB+	B 通道输入正端
31	D3A	通道 A 数据输出	63	AVDD	模拟模块供电 (1.8V)
32	D4A	通道 A 数据输出	64	AVDD	模拟模块供电 (1.8V)
			0	AGND	封装底部裸露焊盘，必须接地

8 规格参数

8.1 绝对最大额定参数

参数	最小值	最大值	单位
模拟电源电压 AVDD 至 AGND	-0.3	2	V
数字电源电压 DRVDD 至 AGND	-0.3	3.9	V
输入电压(VIN+/-, CLK+/-, SYNC, VREF, SENSE, VCM, RBIAS)	-0.3	2	V
输入电压(CSB, SCLK, SDIO, PDWN, OEB)	-0.3	3.9	V
输出电压(DCOA/B, D0A/B- D13A/B)	-0.3	3.9	V
最大结温 $T_{J,MAX}$		150	°C
工作温度范围	-40	85	°C
存储温度范围	-65	150	°C

注意，超出上述绝对最大额定值可能会导致器件永久性损坏。这只是额定最大值，不表示在这些条件下或者在任何其它超出本技术规范操作章节中所示规格的条件下，器件能够正常工作。长期在绝对最大额定值条件下工作会影响器件的可靠性。

8.2 ESD 保护



带电器件和电路板可能会在没有察觉的情况下放电。尽管本产品具有专有保护电路，但在遇到高能量 ESD 时，器件可能会损坏。因此，应当采取适当的 ESD 防范措施，以避免器件性能下降或功能丧失。

8.3 热特性

LFCSP 封装的裸露焊盘必须焊接到接地层。将裸露焊盘焊接到 PCB 上可提高焊接可靠性，从而最大限度发挥封装的热性能。 θ_{JA} 典型值的测试条件为带实接地层的四层 PCB，典型值为 19.2°C/W。气流可改善散热，从而降低 θ_{JA} 。另外，直接与封装引脚接触的金属，包括金属走线、通孔、接地层、电源层，可降低 θ_{JA} 。

8.4 ADC 直流特性

除另有说明, AVDD=1.8 V、DRVDD=1.8 V、最大采样速率、VIN=-1.0 dBFS 差分输入、1.0 V 内部基准电压。

参数	温度	20MSps/40MSps			单位
		最小值	典型值	最大值	
分辨率			14		位
精度					
无失码	全		保证		
失调误差	全		±0.1	±0.7	%FSR
增益误差	全		±0.8		%FSR
微分非线性 (DNL) ¹	全	-1		+0.7	LSB
	25°C		±0.45		LSB
积分非线性 (INL) ¹	全			+2	LSB
	25°C		±0.65		LSB
匹配特性					
失调误差	全			±0.7	%FSR
增益误差	全		±0.2		%FSR
内部基准电压					
输出电压误差 (1V 模式)	全	0.98		1.005	V
负载调整率 (1mA)	全		2		mV
输入端参考噪声, VREF=1V	25°C		0.98		LSBrms
模拟输入					
输入范围, VREF=1V	全		2		Vp-p
输入电容 ²	全		6		pF
输入共模电压	全		0.9		%FSR
基准电压输入阻抗	全		6		kΩ
电源/电压电流					
AVDD	全	1.7	1.8	1.9	V
DRVDD	全	1.7		3.6	V
IAVDD ¹	全		39.7/59.5		mA
IDRVDD (1.8V) ¹	全		3.8/6.2		mA
IDRVDD (3.3V) ¹	全		7.3/11.8		mA
功耗					
直流输入	全		72/108		mW
正弦波输入 (1.8V) ¹	全		78.3/118.3		mW
正弦波输入 (3.3V) ¹	全		95.5/146.0		mW
待机 ³	全		20		mW
掉电	全		1		mW

- (1) 测量条件为：低输入频率、满量程正弦波、每个输出位的负载约为 5pF。
- (2) 输入电容指一个差分输入引脚与 AGND 之间的有效电容。
- (3) 待机功耗的测量条件为：直流输入、CLK 引脚无动作(设为 AVDD 或 AGND)。

8.5 ADC 交流特性

除另有说明, AVDD=1.8 V、DRVDD=1.8 V、最大采样速率、VIN=-1.0 dBFS 差分输入、1.0 V 内部基准电压。

参数	温度	20MSps/40MSps			单位
		最小值	典型值	最大值	
信噪比 (SNR)					
$f_{in}=9.9\text{MHz}$	25°C		75.4		dBFS
$f_{in}=27\text{MHz}$	25°C		74.7		dBFS
	全	73.5			dBFS
$f_{in}=200\text{MHz}$	25°C		70.5		dBFS
信纳比 (SNDR)					
$f_{in}=9.9\text{MHz}$	25°C		74.7		dBFS
$f_{in}=27\text{MHz}$	25°C		74.0		dBFS
	全	73.3			dBFS
$f_{in}=200\text{MHz}$	25°C		70.0		dBFS
有效位数 (ENOB)					
$f_{in}=9.9\text{MHz}$	25°C		12.1		位
$f_{in}=27\text{MHz}$	25°C		12.0		位
$f_{in}=200\text{MHz}$	25°C		11.3		位
三次谐波					
$f_{in}=9.9\text{MHz}$	25°C		93		dBc
$f_{in}=27\text{MHz}$	25°C		84		dBc
	全	80			dBc
$f_{in}=200\text{MHz}$	25°C		80		dBc
无杂散动态范围 (SFDR)					
$f_{in}=9.9\text{MHz}$	25°C		93		dBc
$f_{in}=27\text{MHz}$	25°C		84		dBc
	全	80			dBc
$f_{in}=200\text{MHz}$	25°C		80		dBc
双音 SFDR, 无扰动					
$f_{in}=25.1/27.1\text{MHz} (-7\text{dBFS})$	25°C		75		dBc
串扰 ⁴	全		-95		dBc

(4) 串扰的测量条件: 一个通道输入参数为-1dBFS、100MHz 信号且另一个通道上无输入信号。

8.6 数字规格

除另有说明, AVDD=1.8 V、DRVDD=1.8 V、典型采样速率、VIN=-1.0 dBFS 差分输入、1.0 V 内部基准电压。

参数	温度	最小值	典型值	最大值	单位
差分时钟输入 (CLK+/-)					
逻辑兼容			CMOS/LVDS/LVPECL		
内部共模偏置	全		0.9		V
差分输入电压	全	0.3		3.6	V _{p-p}
输入电压范围	全	AGND		AVDD	V
输入共模范围	全		0.9		V
高电平输入电流	全	-100		+100	μA
低电平输入电流	全	-100		+100	μA
输入电容	全		4		pF
输入电阻	全	8	10	12	kΩ
同步输入 (SYNC)					
逻辑兼容			CMOS		
内部偏置	全		0.9		V
输入电压范围	全	AGND		AVDD	V _{p-p}
高电平输入电压	全	1.2		AVDD	V
低电平输入电压	全	AGND		0.6	V
高电平输入电流	全	-100		+100	μA
低电平输入电流	全	-100		+100	μA
输入电容	全		2		pF
输入电阻	全		16		kΩ
逻辑输入 (CSB) ⁵					
高电平输入电压		1.2		DRVDD	V
低电平输入电压	全	AGND		0.6	V
高电平输入电流	全	-100		+100	μA
低电平输入电流	全	-100		+100	μA
输入电阻	全		20		kΩ
输入电容	全		3		pF
逻辑输入 (SCLK/DFS) ⁶					
高电平输入电压		1.2		DRVDD	V
低电平输入电压	全	AGND		0.6	V
高电平输入电流	全	-100		+100	μA
低电平输入电流	全	-100		+100	μA
输入电阻	全		20		kΩ
输入电容	全		3		pF

逻辑输入/出 (SDIO/DCS) ⁶					
高电平输入电压		1.2		DRVDD	V
低电平输入电压	全	AGND		0.6	V
高电平输入电流	全	-100		+100	μA
低电平输入电流	全	-100		+100	μA
输入电阻	全		20		kΩ
输入电容	全		3		pF
逻辑输入 (OEB, PDWN) ⁶					
高电平输入电压		1.2		DRVDD	V
低电平输入电压	全	AGND		0.6	V
高电平输入电流	全	-100		+100	μA
低电平输入电流	全	-100		+100	μA
输入电阻	全		20		kΩ
输入电容	全		3		pF
数字输出					
DRVDD=1.8V					
高电平输出电压					
$I_{OH}=50\mu A$	全	1.79			V
$I_{OH}=0.5mA$	全	1.75			V
低电平输出电压					
$I_{OL}=50\mu A$	全			0.05	V
$I_{OL}=1.6mA$	全			0.2	V
DRVDD=3.3V					
高电平输出电压					
$I_{OH}=50\mu A$	全	3.29			V
$I_{OH}=0.5mA$	全	3.25			V
低电平输出电压					
$I_{OL}=50\mu A$	全			0.05	V
$I_{OL}=1.6mA$	全			0.2	V

(5) 内部上拉

(6) 内部下拉

8.7 开关规格

除另有说明，AVDD=1.8 V、DRVDD=1.8 V、典型采样速率、VIN=-1.0 dBFS 差分输入、1.0 V 内部基准电压。

参数	温度	20MSps/40MSps			单位
		最小值	典型值	最大值	
时钟输入参数					
输入时钟速率	全			160/320	MHz
转换速率	全	3		20/40	MSps
时钟周期，一分频模式(t_{CLK})		50/25			ns
时钟脉宽高电平(t_{OH})			25/12.5		ns
孔径延时 (t_A)	全		1.0		ns
孔径抖动 (t_j)	全		0.1		ps rms
数据输出参数					
数据传输延迟 (t_{PD})	全		3		ns
DCO 传输延迟 (t_{DCO})	全		5		ns
DCO 至数据偏斜 (t_{SKEW})	全	0.1	0.3	0.6	ns
流水线延迟	全		9		周期
唤醒时间	全		350		μ s
超范围恢复时间	全		2		周期

8.8 时序规格

参数	条件	最小值	典型值	最大值	单位
同步时序要求					
t_{SSYNC}	SYNC 至 CLK+建立时间的上升沿		0.3		ns
t_{HSYNC}	SYNC 至 CLK+保持时间的上升沿		0.4		ns
SPI 时序要求					
t_{DS}	数据与 SCLK 上升沿之间的建立时间	2			ns
t_{DH}	数据与 SCLK 上升沿之间的保持时间	2			ns
t_{CLK}	SCLK 周期	40			ns
t_S	CSB 与 SCLK 之间的建立时间	2			ns
t_H	CSB 与 SCLK 之间的保持时间	2			ns
t_{HIGH}	SCLK 高电平脉冲宽度	10			ns
t_{LOW}	SCLK 低电平脉冲宽度	10			ns
t_{EN_SDIO}	相对于 SCLK 下降沿, SDIO 引脚从输入状态切换到输出状态所需时间	10			ns
t_{DIS_SDIO}	相对于 SCLK 上升沿, SDIO 引脚从输出状态切换到输入状态所需时间	10			ns

9 时序图

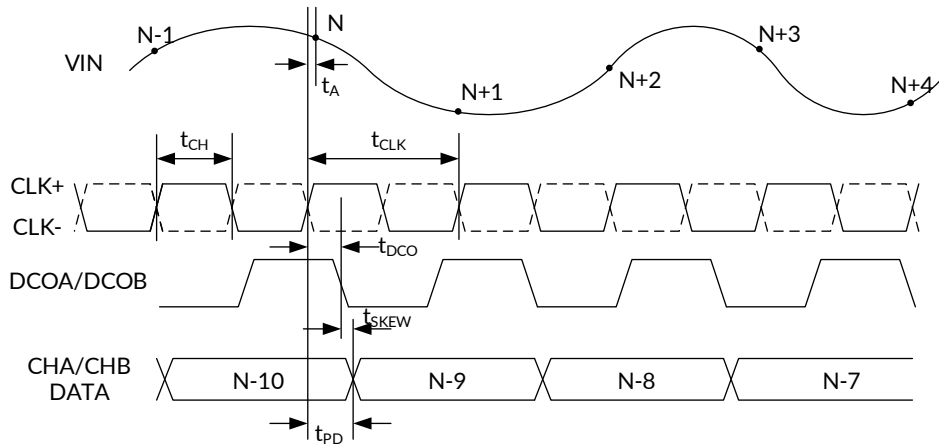


图 2. CMOS 输出数据时序

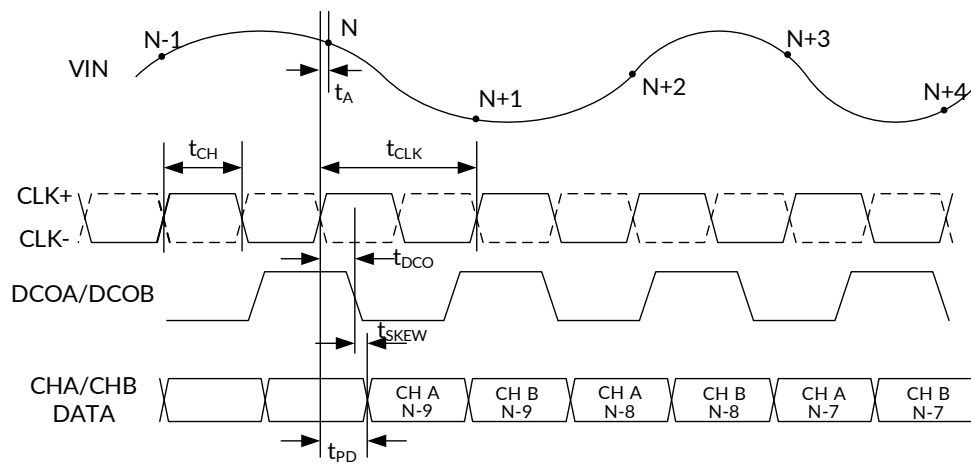


图 3. CMOS 交错输出模式数据输出时序

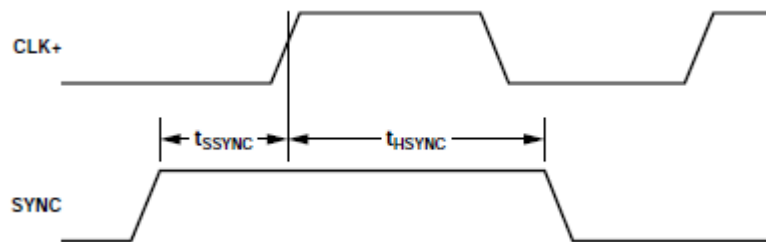


图 4. SYNC 输入时序要求

10 应用电路

RS1522 输入信号、输入时钟、外部直流引脚等外围器件的典型应用电路如下。

10.1 模拟输入网络

在 SNR 为关键参数的基带应用中，建议使用的输入配置是差分变压器耦合，如图 5 的示例。为实现模拟输入偏置，须将 VCM 电压连接到至变压器次级绕组的中心抽头处。

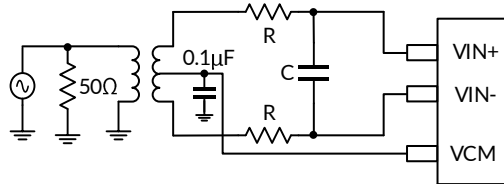


图 5. 差分变压器耦合配置

在选择变压器时，必需考虑其信号特性。大多数射频变压器在工作频率低于几兆赫兹时，产生饱和现象。信号功率过大也可导致内核饱和，从而导致失真。

当输入频率处于第二或更高奈奎斯特区域时，大多数放大器的噪声性能无法满足要求以达到 ADC 真正的 SNR 性能。在 SNR 为关键参数的应用中，建议使用的输入配置是差分双巴伦耦合(见图 6)。在这种配置中，输入交流耦合，VCM 通过一个 25Ω 电阻提供给各输入。这些电阻补偿输入巴伦的损耗，向驱动器提供 50Ω 阻抗。

在双巴伦和变压器配置中，输入电容和电阻的值取决于输入频率和源阻抗，并且可能需要降低或去掉。表 1 列出了设置 RC 网络的建议值。不过这些值取决于输入信号，且只能用作初始参考。

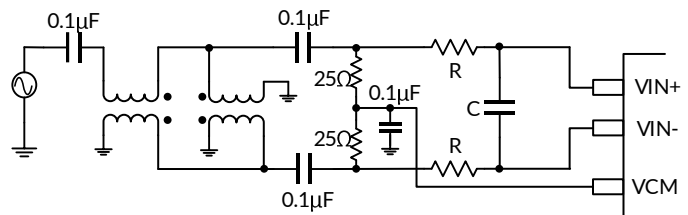


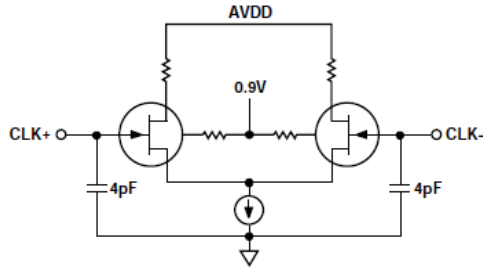
图 6. 差分双巴伦输入配置

表 1. RC 网络示例

频率范围/MHz	串联电阻 R/Ω	差分电容 C/pF
0-70	33	22
70-200	125	-

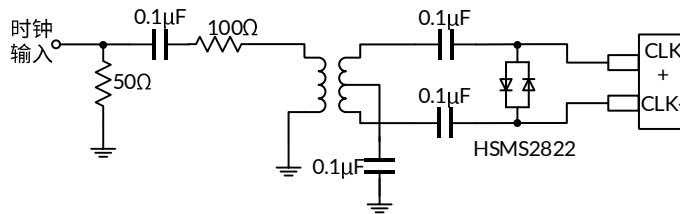
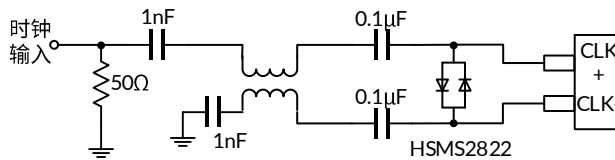
10.2 时钟输入考虑

为了充分发挥芯片的性能，应利用一个差分信号作为 RS1522 采样时钟输入端(CLK+和 CLK-)的时钟信号。通常，应使用一个变压器或两个电容器将该信号交流耦合到 CLK+引脚和 CLK-引脚内。CLK+和 CLK-引脚有内部偏置(见图 7)，无需外部偏置。如果这些输入悬空，应将 CLK-引脚拉低以防止杂散时钟。


图 7. 等效时钟输入电路

RS1522 的时钟输入结构非常灵活。CMOS、LVDS、LVPECL 或正弦波信号均可作为其时钟输入信号。无论采用哪种信号，都必须考虑到时钟源抖动。

图 8 和图 9 显示两种为 RS1522 提供时钟信号的首选方法。利用射频巴伦或射频变压器，可将低抖动时钟源的单端信号转换成差分信号。对于超过 100MHz 的时钟频率，可以采样射频巴伦配置；对于 10 MHz 至 200 MHz 的时钟频率，建议采样射频变压器配置。跨接在变压器/巴伦次级上的背对背肖特基二极管可以将输入到 ADC 中的时钟信号限制为约差分 0.8V 峰峰值。这样，既可以防止时钟的大电压摆幅馈通至 ADC 的其它部分，还可以保留信号的快速上升和下降时间，这一点对低抖动性能来说非常重要。


图 8. 变压器耦合差分时钟（频率可达 200MHz）

图 9. 巴伦耦合差分时钟（频率可达 8 倍采样率）

10.3 基准配置方式

RS1522 的内置比较器可检测出 SENSE 引脚的电压，从而将基准电压配置成四种不同的模式见表 2。如果 SENSE 引脚接地，则基准放大器开关在内部将 VREF 设为 1.0V（对应 2.0V 峰峰值满量程输入）。在这种模式下，SENSE 接地，也可以通过 SPI 端口调整满量程，详见相应的 SPI 寄存器。将 SENSE 引脚与 VREF 引脚相连，则提供 0.5V 基准输出电压（对应 1V 峰峰值满量程输入）。如果芯片与一个外部电阻分压器相连（如图 10），则使基准放大器进入可编程基准电压模式，VREF 输出端电压的计算公式如下：

$$VREF = 0.5 \times \left(1 + \frac{R2}{R1} \right)$$

无论芯片使用内部基准电压还是外部基准电压，ADC 的电压输入范围始终是基准电压引脚(VREF)电压的两倍。

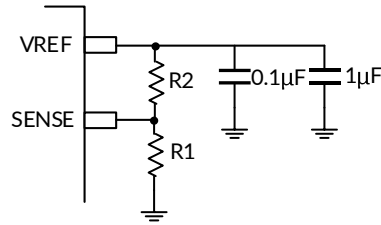


图 10.可编程基准电压模式

表 2. 基准电压配置汇总

所选模式	SENSE 电压	相应的 VREF (V)	相应的查分范围 (Vpp)
外部基准电压	AVDD	N/A	2 × 外部基准电压
内部固定基准电压	VREF	0.5	1.0
可编程基准电压	0.2V 至 VREF	$0.5 \times (1 + R2/R1)$	2 × VREF
内部固定基准电压	AGND 至 0.2V	1.0	2.0

10.4 数字输出

RS1522 输出驱动器可以通过改变 DRVDD 电源配置为 1.8V-3.3V CMOS 逻辑系列接口。在 CMOS 输出模式下，输出驱动器应能够提供足够的输出电流，以便驱动各种逻辑电路。然而，大驱动电流可能导致在电源信号中产生毛刺脉冲，影响转换器的性能。

因此，在那些需要 ADC 来驱动大容量负载或较大扇出的应用中，可能需要用到外部缓冲器或锁存器。默认输出模式为 CMOS，各通道在单独的总线上输出，如图 2 所示。也可以通过 SPI 端口将输出配置为交错 CMOS 模式。在这种交错 CMOS 模式下，两个通道的数据均通过通道 A 输出位输出，交错 CMOS 输出模式的时序图见图 3。

在外部引脚模式下，设置 SCLK/DFS 引脚可以控制数据以偏移二进制格式或二进制补码格式输出(见表 3)。在 SPI 控制模式下，数据的输出格式可选择偏移二进制、二进制补码、格雷码或随机码。

表 3. SCLK、SDIO 外部引脚模式选择

引脚电压	SCLK/DFS	SDIO/DCS
AGND	偏移二进制 (默认)	DCS 禁用 (默认)
DRVDD	二进制补码	DCS 使能

表 4. 数据输出格式

输入 (V)	条件	偏移二进制模式	二进制补码模式	超量程
VIN+ - VIN-	$< -VREF - 0.5LSB$	00 0000 0000 0000	10 0000 0000 0000	1
VIN+ - VIN-	$= -VREF$	00 0000 0000 0000	10 0000 0000 0000	0
VIN+ - VIN-	$= 0$	10 0000 0000 0000	00 0000 0000 0000	0
VIN+ - VIN-	$= +VREF - 1LSB$	11 1111 1111 1111	01 1111 1111 1111	0
VIN+ - VIN-	$> +VREF - 0.5LSB$	11 1111 1111 1111	01 1111 1111 1111	1

11 串行端口接口 (SPI)

RS1522 串行端口接口(SPI)允许用户利用 ADC 内部的一个结构化寄存器来配置转换器，以满足特定功能和操作的需要。SPI 具有灵活性，可根据具体的应用进行定制。通过串行端口，可访问地址寄存器、对地址寄存器进行读写。存储寄存器以字节为单位进行存储，并且可以进一步细分成多个区域，如存储器映射部分所述。

11.1 使用 SPI 的配置

该 ADC 的 SPI 由三部分组成：SCLK/DFS 引脚、SDIO/DCS 引脚和 CSB 引脚(见表 5)。SCLK/DFS(串行时钟)引脚用于同步 ADC 的读出和写入数据。SDIO/DCS(串行数据输入/输出)双功能引脚允许将数据发送至内部 ADC 存储器映射寄存器或从寄存器中读出数据。CSB(片选信号)引脚是低电平有效控制引脚，它能够使能或者禁用读写周期。

表 5. SCLK、SDIO 外部引脚模式选择

引脚	功能
SCLK	串行时钟。串行移位时钟输入，用来同步串行接口
SDIO	串行数据输入/出。通常用作输入或输出，取决于发送的指令和时序帧中的相对位置。
CSB	片选信号。低电平有效控制信号，用来选通读写周期。

CSB 的下降沿与 SCLK 的上升沿共同决定帧的开始。图 11 为串行时序图范例。

CSB 可以在多种模式下工作。当 CSB 始终维持在低电平状态时，器件一直处于使能状态；这称作流。CSB 可以在字节之间停留在高电平，这样可以允许其他外部时序。CSB 引脚拉高时，SPI 功能处于高阻态模式。在该模式下，可以开启 SPI 引脚的第二功能。在一个指令周期内，传输一条 16 位指令。在指令传输后将进行数据传输，数据长度由 W0 位和 W1 位共同决定。

除了字长，指令周期还决定串行帧是读操作指令还是写操作指令，从而通过串行端口对芯片编程或读取片上存储器内的数据。多字节串行数据传输帧的第一个字节的第一位表示发出的是读命令还是写命令。如果指令是回读操作，则执行回读操作会使串行数据输入/输出(SDIO)引脚的数据传输方向，在串行帧的一定位置由输入改为输出。所有数据均由 8 位字组成。数据可通过 MSB 优先模式或 LSB 优先模式进行发送。芯片上电后，默认采用 MSB 优先的方式，可以通过 SPI 端口配置寄存器来更改数据发送方式。

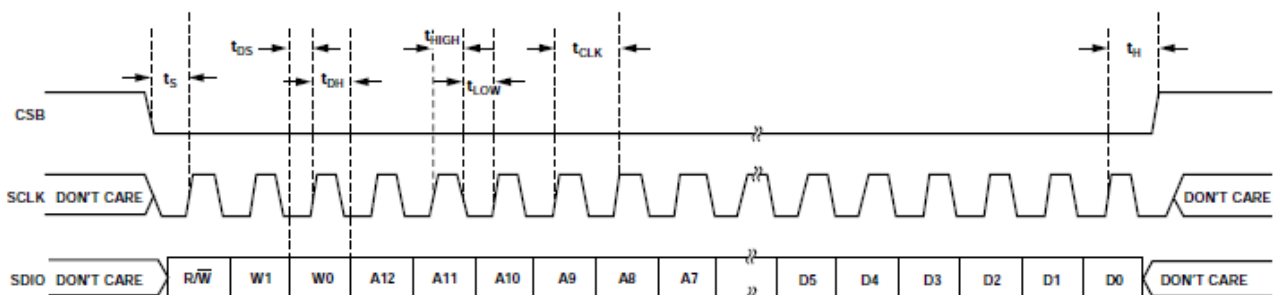


图 11. SPI 串行端口接口时序

11.2 不使用 SPI 的配置

在不使用 SPI 控制寄存器接口的应用中，SDIO/DCS 引脚、SCLK/DFS 引脚、OEB 引脚和 PDWN 引脚用作独立的 CMOS 兼容控制引脚。当器件上电后，假设用户希望将这些引脚用作静态控制线，分别控制占空比稳定器、输出数据格式、输出使能和掉电特性控制。在此模式下，CSB 片选引脚应与 DRVDD 相连，用于禁用串行端口接口。

当器件处于 SPI 模式时，PDWN 和 OEB 引脚仍然有效。为通过 SPI 控制输出使能和掉电，应将 OEB 和 PDWN 引脚设为默认状态。

表 6. SCLK、SDIO 外部引脚模式选择

引脚	外部电压	配置
SDIO/DCS	DRVDD	占空比稳定器使能
	AGND (默认)	占空比稳定器禁用
SCLK/DFS	DRVDD	二进制补码使能
	AGND (默认)	偏移二进制使能
OEB	DRVDD	输出处于高阻抗状态
	AGND (默认)	输出使能
PDWN	DRVDD	芯片处于掉电或待机状态
	AGND (默认)	正常工作

12 寄存器地址及默认值：

除了 0x00-0x02 可直接读写外，其他寄存器地址均需通过向地址 0xFF 写入 0x01，设置传输位，以发出传输命令，否则，向这些地址进行写操作不会影响器件的运行。这样，设置传输位时，就可以在内部同时更新这些寄存器。设置传输位时，进行内部更新，且传输位自动清零。

复位后，将向关键寄存器内载入默认值。表 7 内列出了各寄存器的默认值。

表 7. 寄存器列表

地址 A7-0 HEX	寄存器 名称	默 认 值	位 7	位 6	位 5	位 4	位 3	位 2	位 1	位 0	注释	
芯片配置寄存器												
0x00	SPI 端 口配置	18	0	LSB 优先	软复位	1	1	软复位	LSB 优先	0	半字节间 镜像	
0x01	芯片 ID	23	8 位芯片 ID (RS1522=0x23)								只读；	
0x02	芯片 等级		速度等级 ID 000 = 20M, 001 = 40M 010 = 65M								只读； 用来区分器 件等级。	
通道索引和传送寄存器												
0x05	通道 索引	03	0	0	0	0	0	0	通道 B	通道 A	通道选择	
0xFF	传送	00	0	0	0	0	0	0	0	传送	传送控制	
ADC 功能												
0x08	功耗 模式	80	外部 掉电 使能	外部掉电引脚功能 00=掉电, 01=待机 10=高阻, 11=正常			0	0	0	00=正常工作 01=完全掉电 10=待机 11=正常工作		决定芯片的 一般工作模 式
0x09	全局 时钟	00	0	0	0	0	0	0	0	占空比稳 定器		
0x0B	时钟分 频器	00	0	0	0	0	0	000=1, 001=2, 010=3, 011=4, 100=5, 101=6, 110=7, 111=8			时钟分频	
0x0E	BIST 使能	00	0	0	0	0	0	0	0	BIST 使能		
0x10	失调 调整	00	失调调整以 LSB 为单位，从+127 到-128（二进制补码格式）									

0x14	输出模式	00	0=3.3V 1=1.8V	0	输出交错使能	输出使能	输出低功耗	输出反相	00=偏移二进制 01=二进制补码 10=格雷码 11=RAND 编码	配置输出和数据格式	
0x15	输出调整	22	DCO3V3_drive<1:0>		DCO1V8_drive<1:0>		Data3V3_drive<1:0>		Data1V8_drive<1:0>	输出驱动力调整	
16	时钟相位控制	00	DCO反相	0	0	0	0	000=无延迟, 001=1, 002=2, 003=3, 004=4, 005=5, 006=6, 007=7, 008=8 输入时钟周期		选择输入时钟分频器的时钟延迟时间	
17	DCO 输出延迟	00	0	0	0	总延时=0.56ns*寄存器值<2:0>				DCO 输出延时控制	
18	参考选取	c0	11=2Vpp (默认) 10=1.75Vpp 01=1.5Vpp 00=1.25Vpp		0	0	0	0	0	0	参考电压选择, 影响满量程
100	同步控制	00	0	0	0	0	0	时钟分频仅与下一同步脉冲同步	时钟分频器同步使能	主机同步使能	

13 同步控制

位 2—时钟分频器仅与下一同步：脉冲同步如果主机同步使能位(地址 0x100 的位 0)和时钟分频器同步使能位(地址 0x100 的位 1)均为高电平，则位 2 允许时钟分频器与它接收到的下一个同步脉冲同步，并忽略其它同步脉冲。同步后，时钟分频器同步使能位（地址 0x100 的位 1）复位。

位 1—时钟分频器同步使能：位 1 选通时钟分频器的同步脉冲。当位 1 为高电平且位 0 为高电平时，同步信号使能。这是连续同步模式。

位 0—主机同步使能要使能：任何同步功能，位 0 必须为高电平。如果不用同步功能，此位应保持低电平以省电。

14 应用与设计

14.1 设计指南

在进行 RS1522 的系统设计和布局之前，建议设计者先熟悉下述设计指南，其中讨论了某些引脚所需的特殊电路连接和布局布线要求。

14.2 电源和接地建议

建议使用两个独立的 1.8 V 电源为 RS1522 供电：一个用于模拟端(AVDD)，一个用于数字输出端(DRVDD)。对于 AVDD 和 DRVDD，应使用多个不同的去耦电容以支持高频和低频。去耦电容应放置在接近 PCB 入口点和接近器件引脚的位置，并尽可能缩短走线长度。RS1522 仅需要一个 PCB 接地层。对 PCB 模拟、数字和时钟模块进行合理的去耦和巧妙的分隔，可以轻松获得最佳的性能。

14.3 CMOS 输出驱动力控制

上电时，RS1522 默认采用 CMOS 输出驱动。通过 0x14<7>和 0x15 寄存器配合，可以控制不同 DRVDD 条件下的输出驱动力，驱动力越大，动态功耗也会越大。在低速模式下（例如采样速度低于 20MSps），通过 0x14<3>可以将输出驱动力进一步降低至低功耗模式。不论驱动力配置情况，都需要注意同步时钟 DCO 与 ADC 输出数据间的相位和时序关系，以确保能准确获取 14 位的 ADC 量化结果。

14.4 裸露焊盘散热块建议

为获得最佳的电气性能和热性能，必须将 ADC 底部的裸露焊盘连接至模拟地(AGND)。PCB 上裸露(无阻焊膜)的连续铜平面应与 RS1522 的裸露焊盘(引脚 0)匹配。铜平面上应有多个通孔，以便获得尽可能低的热阻路径以通过 PCB 底部进行散热。应当填充或堵塞这些通孔，防止通孔渗锡而影响连接性能。

为了最大化地实现 ADC 与 PCB 之间的覆盖与连接，应在 PCB 上覆盖一个丝印层，以便将 PCB 上的连续平面划分为多个均等的部分。这样，在回流焊过程中，可在 ADC 与 PCB 之间提供多个连接点。而一个连续的、无分割的平面则仅可保证在 ADC 与 PCB 之间有一个连接点。

14.5 VCM

VCM 引脚应通过一个 0.1 μ F 电容去耦至地。

14.6 RBIAS

RS1522 要求用户将一 10k Ω 电阻置于 RBIAS 引脚与地之间。该电阻用来设置 ADC 内核的主基准电流，该电阻容差至少为 1%。

14.7 基准电压源去耦

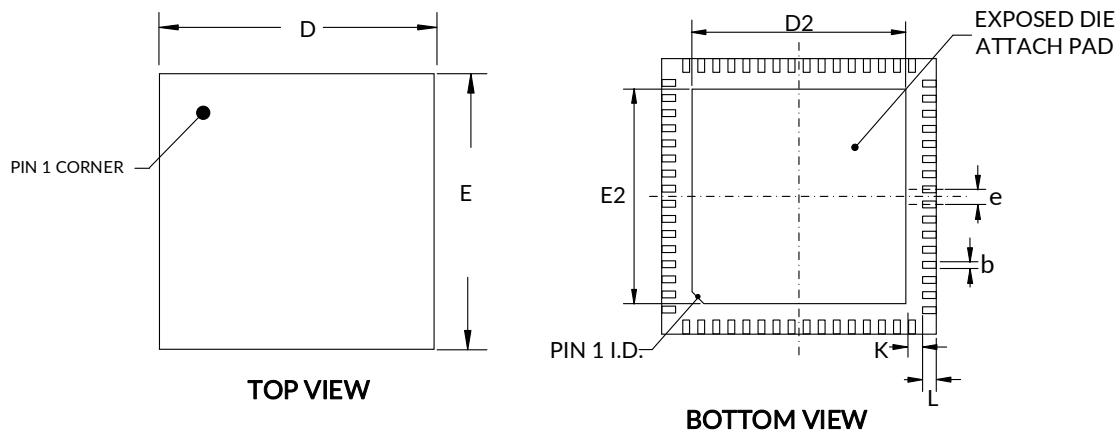
VREF 引脚应通过外部一个低 ESR 0.1 μ F 陶瓷电容和一个低 ESR 1.0 μ F 电容的并联去耦至地。

14.8 SPI 端口

当需要转换器充分发挥其全动态性能时，应禁用 SPI 端口。通常 SCLK 信号、CSB 信号和 SDIO 信号与 ADC 时钟是异步的，因此，这些信号中的噪声会降低转换器性能。如果其它器件使用板上 SPI 总线，则可能需要在该总线与 RS1522 之间连接缓冲器，以防止这些信号在关键的采样周期内，在转换器的输入端发生变化。

15 封装规格尺寸

QFN9X9-64⁽⁴⁾



SIDE VIEW

Symbol	Dimensions In Millimeters		Dimensions In Inches	
	Min	Max	Min	Max
A ⁽¹⁾	0.800	0.900	0.032	0.035
A1	0.000	0.050	0.000	0.002
A2	0.650		0.026	
A3	0.203 REF ⁽²⁾		0.008 REF ⁽²⁾	
b	0.200	0.300	0.008	0.012
D ⁽¹⁾	9.000 BSC ⁽³⁾		0.354 BSC ⁽³⁾	
E ⁽¹⁾	9.000 BSC ⁽³⁾		0.354 BSC ⁽³⁾	
e	0.500 BSC ⁽³⁾		0.020 BSC ⁽³⁾	
D2	7.100	7.300	0.280	0.287
E2	7.100	7.300	0.280	0.287
L	0.300	0.500	0.012	0.020
K	0.500 REF ⁽²⁾		0.020 REF ⁽²⁾	

注意:

1. 不包括每边最大 0.075 毫米的塑料或金属突起。
2. REF 是 Reference 的缩写。
3. BSC(中心之间的基本间距), “基本”间距是标称的。
4. 此图纸如有更改, 恕不另行通知。

重要通知及免责声明

江苏 Runic 科技有限公司将准确可靠地提供技术和可靠性数据(包括数据表)、设计资源(包括参考设计)、应用或其他设计建议、WEB 工具、安全信息等资源, 不保证无任何缺陷, 也不作任何明示或暗示的保证, 包括但不限于适用性保证, 暗示其适用于特定目的的应用。且没有侵犯任何第三方的知识产权。

这些资源适用于使用 Runic 产品设计的熟练开发人员, 您将全权负责: (1)为您的应用程序选择合适的产品; (2)设计、验证和测试您的应用程序; (3)确保您的应用程序符合适用标准、安全标准或其他要求; (4) Runic 及 Runic 标识为 Runic Incorporated 的注册商标。所有商标均为其各自所有者的财产; (5)对于发生改变的细节, 应查看修订文件中包含的修订历史。资源如有更改, 恕不另行通知。本公司对使用本芯片设计的终端产品的侵犯专利的行为或侵犯第三方知识产权的行为不承担任何连带责任。